1602104/1601204/P1602104 20

चित्र 03 में दर्शाये गये काट का केन्द्रक ज्ञात करे।



11. In a weight lifting machine, whose velocity ratio is 25, a weight of 1.5 KN can be raised by an effort of 100 N. If the effort is removed, show that the machine can work in the reverse direction.

6 एक भार उठाने वाली मशीन से, जिसका वेग अनुपात 25 है। एक 100 N के एफर्ट द्वारा एक 1.5 KN का भार उठाया जा सकता हैं यदि एफर्ट को हटा लिया जाय तो दिखायें कि मशीन विपरीत दिशा में कार्य कर सकती है।

OR(अथवा)

Explain the following terms:(a) Friction in machine(b) Maximum efficiency of a machine.

निम्नांकित पदों की व्याख्या करें: (अ) मशीन में घर्षण (ब) एक मशीन की अधिकतम दक्षता N2017

2019(Even)

Time : 3Hrs.

Sem - I(Gr.II)/Sem-II(Gr. I)

1602104/1601204/P1602104

Engg. Mech

Full Marks : 70

Pass Marks : 28

Answer all 20 questions from Group A, each question carries 1 marks.

ग्रुप-A से सभी 20 प्रश्नों के उत्तर दें, प्रत्येक प्रश्न का मान 1 अक है।

Answer all **Five** questions from **Group B**, each question carries 4marks.

ग्रुप–B से सभी पाँच प्रश्नों के उत्तर दें, प्रत्येक प्रश्न का मान 4 अंक है।

Answer all *five* questions from *Group C*, each question carries 6 marks.

ग्रुप–C से सभी पाँच प्रश्नों के उत्तर दें, प्रत्येक प्रश्न का मान 6 अंक है।

All parts of a question must be answered at one place in sequence, otherwise they may not be evaluated.

एक प्रश्न के सभी अंशों का उत्तर एक ही जगह (लगातार क्रम में) होना चाहिए, अन्यथा वे जाँचे नहीं जा सकते हैं।

The figure in right hand margin indicate marks. दाएँ पार्श्व के अंक पूर्णांक के सूचक हैं।

: suoitqo 1x20=20 **1.** Choose the most suitable answer from the following

LI07N

- Support of beam may be : (i)
- əgniH (b)
- (b) Roller
- (c) Fixed
- svods sht to IIA(b)
- (i) :ई िकम हि म्मजत है:
- (अ) इिन्ज
- ्रभिर (ब)
- (स) आबद्ध
- मिम क्रिएए (२)
- (b) Kinematics (a) Statics called. in motion without any reference to force is (ii) Branch of mechanics which relates to bodies
- svods sht to IIA(b)(c) Kinetics



6I

O*B***(अन्नवा)**





1602104/1601204/P1602104 18

6

N2017

3 1602104/1601204/P1602104

- 9. A body of weight 220 N lies on a horizontal plane for which co-efficient of friction is 0.50.
 Determine the following
 - (i) Limiting force of friction
 - (ii) Angle of friction
 - (iii) Horizontal force required to move it.

एक 220 न्यूटन भार का पिण्ड क्षैतिज सतह पर स्थिर है जिसका घर्षण गुणांक 0.50 है। निम्नांकिर्त का मान ज्ञात करें:– (अ) लिमिटिंग घर्षण बल

- (ब) घर्षण कोण
- (स) क्षैतिज बल जो इसको चला सके।

OR(अथवा)

Describe advantages and disadvantages of friction.

घर्षण के लाभों तथा हानियों का वर्णन करें।

10. Find the centroid of a T- Section shown in figure - 02



- (ii) मैकेनिक्स की वह शाखा जो पिण्ड की गति
 से बिना बल के संदर्भ के संबंध रखती है,
 कहलाती है।
 - (अ) स्थिति विप्लान
 - (ब) किनेमेटिक्स
 - (स) किनेटिक्स
 - (द) उपर्युक्त सभी
- (iii) A couple is formed by :
 - (a) Two equal and unlike parallel forces
 - (b) Two equal and like parallel forces
 - (c) Both (a) & (b)
 - (d) None of these
- (iii) बलयुग्मद्वारा बनता है:
 (अ) दो समान एवं अनलाइक समानान्तर बल
 (ब) दो समान एवं लाइक समानान्तर बल
 (स) (अ) और (ब) दोनों
 (द) इनमें से कोई नहीं
- (iv) S.I. unit of force is :
 - (a) Joule
 - (b) Pascal
 - (c) Watt
 - (d) Newton

- (સ) નેલ

- Yector quantity has : (A)
- sbutingeM (a)
- (c) Both (a) & (b)
- essent to snov (b)
- (अ) طاِخطاس
- ाष्ट्रज्ञा (ब)
- (면) (원) 317 (환) (원)
- (c) Coplanar forces (b) Equilibrium forces (a) Collinear forces : se nwonà (IA)

LI07N

- (ब) तास्कल
- 기 (H)
- न्द्र (इ)

- (b) Direction

- (Λ) । ई 115विं में होगि 185ीम

- हिन इंकि मि मिन्ह (इ)

esoft fo snow (b)

The set of forces, whose resultant is zero, are

- बल का एस० आईं० मात्रक है:--

LI07N



*L*I



1602104/1601204/P1602104

त्था B आलंब पर प्रतिप्रि म बनाह A गृही के शिम भग मग्रे धा धांधर में 10- हही



- (b) Describe classification of loads. (a) Enumerate different types of beams.
- । छिन्छी मान कि निरुष्ठ के प्रकार ल्ल्सीनि (ए)

एक मशीन में पाया गया कि एक भार को 50 मिमी० दूरी तय कराने के लिए एफर्ट को 500 मिमी० दूरी तय करनी पड़ती है। उस मशीन को उपयोग कर एक 1.25 KN एफर्ट द्वारा 10 KN का भार उठाया गया वेग अनुपात तथा यांत्रिक लाभ ज्ञात करें।

N2017

GROUP - C

Answer all Five Questions.5x6 = 30

सभी पाँच प्रश्नों के उत्तर दें।

 State and explain Varignon's theorem of moment.
 6 वैरिगनॉन का आघूर्ण प्रमेय लिखें तथा व्याख्या करें।

OR(अथवा)

Find the magnitude of resultant force if 30 N, 40 N, 50 N and 60 N force acting along the lines joining the centre of a square to its vertices.

यदि बल 30N, 40N, 50N एव 60N एक वर्ग के कोने से इसके केन्द्र को मिलानेवाली रेखाओं के साथ कार्य करते है तो इनके परिणामी बल का परिणाम ज्ञात करें। N2017

- (vi) बलों का वह समुच्चय जिनका परिणामी शून्य हो कहलाते है:
 - (अ) एक रैखिक बल
 - (ब) संतुलित बल
 - (स) एक तलीय बल
 - (द) इनमें से कोई नहीं
- (vii) The number of reaction components possible at hinge support for a general loading is :
 - (a) One
 - (b) Two
 - (c) Three
 - (d) Four
- (vii) सामान्य भार के लिए हिन्ज आलंब पर संभावित प्रतिक्रिया घटक की संख्या होती है।
 (अ) एक
 - (ब) दो
 - (स) तीन
 - (द) चार
- (viii) A beam which is hinged at one end and roller at other end is known as :
 - (a) Continuous beam
 - (b) Fixed beam
 - (c) Cantilever
 - (d) Simply supported beam

Define velocity ratio. Write law of machine.	-9 (Φ) (Φ) μίφ μλει κερ (α) μίφ μιγεί	(xi)
िर्रक म्रीयव्य	$(q) \alpha = 4\phi$	
बल की विश्वेषताओं तथा प्रभावों का संक्षेत में	(c) $\alpha = \phi/\Sigma$	
	(p) $\alpha = 5\phi$	
Describe characteristics and effects of force in short.	$(\mathfrak{a}) \ \alpha = \phi$	
	si (ϕ) noitoirf to slign bus	
ОВ(अञ्चया)	The relation between angle of repose (α)	(xi)
(ब) वेज घर्षण	(द) द्वीसावाबेत घरन	
<u>कन्न्रक</u> (स्)	(स)	
र्रक ाख्या की याख्या करें:	(ब) आबर्ख हारच	
(a)	(अ) कन्दीन्यूअस घरन	
(a) Centroid	दूसरा सिरा रॉलर हो कहलाता है:–	
Explain the following terms: 4	.ट हिल्ल्ही एम्डी एम्डी लग का लग्न कप्	(iiiv)
17 IS 1602104/1601204/P1602104	01504/b1605104 6 N2017 N2017	91/7017091

¢τ =α (<u>₹</u>) $(\underline{\mathcal{H}}) \quad \alpha = \phi/\zeta$ (<u></u>∉) α= 2¢ $\phi = \omega$ (H5) । ई 1तिंड छेबस हि ϕ (ϕ) in ϕ in ϕ in ϕ in ϕ in ϕ in ϕ (XI)

əluol (ə) notwaN (d) ээs/ш (v) The S.I. unit of co-efficient of friction is: (x)

essal tinU (b)

Determine velocity ratio and mechanical advantage. 10 KN was raised by on effort of 1.25 KN. load by 50 mm. Using this machine a load of moved through a distance of 500 mm to move the In a machine it was found that an effort had to be

OB(સેશના)

मयने परिभाषा लिखें। मशीन का नियम

। छिलि

1602104/1601204/P1602104	14 N2017	N2017	7 1602104/1601204/P1602104
 4. Define the following t (a) Friction (b) Angle of friction (c) Angle of repose (d) Cone of friction 	erms: 4	(x)	घर्षण गुणांक का एस० आई० मात्रक हैः (अ) मी०/सेकेण्ड (ब) न्यूटन (स) जूल (द) कोई मात्रक नहीं
निम्नांकित पदों की प (अ) घर्षण (ब) घर्षण कोण (स) विराम कोण (द) घर्षण का शंकु	रिभाषा लिखें।	(xi)	If the co-efficient of friction between the point of contact of two bodies is 0.577, then angle of friction is: (a) 30° (b) 45° (c) 60° (d) 90°
OR(3 A box weighing 600 N plane, the co-efficient the least force acting a horizontal which would	ाथवा) I is resting on a horizontal of friction being 0.3 . Find at on angle of 30° with the ld move the box.	(xi)	यदि दो पिण्डों के सम्पर्क बिन्दु के बीच घर्षण गुणांक 0.577 है तो घर्षण कोण का मान होगाः (अ) 30° (ब) 45° (स) 60° (द) 90°
एक 600 न्यूटन भार व स्थित है। घर्षण गुणा कोण पर कार्यरत न्यून जो बक्सा को खिसका	का बक्सा क्षैतिज सतह पर क 0.3 हैं। क्षैतिज से 30 [°] के तम बल का मान ज्ञात करें `सके।	(xii)	 Static friction isthen dynamic friction. (a) Less (b) More (c) Both (a) & (b) (d) None of these

(b) Equilibrant			
(a) Free body		sent to si	roV (b)
Explain the following terms:	. £	(d) & (b) d	(c) Botl
		əsed eti morî	£/y (q)
सर्वेअन में रख सके।		xəqs sti mort 8	(9) JY/3
י אין אין אין אין אין אין אין אין אין אי	(ə		apex fr
	ficular distance of	berper	(Мһеге
ELER THE	: si əl	gneirt a fo biorte	təə ədT (iiii)
fra fin he fo a M ct hu M s ru wa au			
		डिम ड्रेकि कि मि	म्ह्र (ह्र)
	(म्रा	मिति (ब) और ((H) (H)
. 01 ro angle of an of the second standard of the second second and the second se		ाहा	(ৰ) তথ
$\int_{0}^{0} \int_{0}^{1} \int_{0$		F	г Ф (Я)
riadt hue aloitren e no toe V CI hue V 8 22000 owT		I.	ई 16वि
ОВ(अञ्चया)	ा हार्बण से	நிரையா முத்த	ФБГ(%у (iix)
13 1602104/1601204/P1602104	07N 2107N	8 202104 8	JI4/7071091/7017091

हिम ड्रेकि मि मिम्ड्र (इ) (편) (평) 5ڭ (원) (원) (ब) आधार से h/3 दूरी पर (अ) बीबे से 21/3 दूरी पर (ई पिंग भाषाय में शिष कि लंबत दूरी है) :ई ार्गड कऱ्र्न्क रूम्ही फ़िकी (iiix)

- its base is at a distance of: (xiv) Centroid of semicircle of radius 'R' from
- $\pi \epsilon/32$ (a)
- π^{4} (b) $3R/4\pi$
- $\pi c/3\pi$ (c)
- $\pi \mathcal{E}/\mathcal{A}\mathcal{F}(b)$

<u>। छिली क्षाभ के मार्श्वता कि</u>

िर्रक ाष्ठ्याछ कि ट्रिम त्रकीात्मनी

notations for the beam.

5 हली कि ह (ब)

डिॉंग् सि (स)

कि लिला के प्रकार स्नमिति प्रकी के अलचे के आत्र के स्रम

Write different types of supports with their

OB(સેજ્ઞેવા)

N2017

(xiv) 'R'त्रिज्या वाले अर्द्धवृत का केन्द्रक इसके आधार से दूरी पर होता है। **(**अ**)** 2R/3π (**ब**) 3R/4π **(स)** 2R/5π **(द)** 4R/3π

9

- The centre of gravity of a solid right circular (xv)cone lies on its axis at a height of above the base. (Where 'h' is the height) (a) h/2
 - (b) h/3
 - (c) h/4
 - (d) None of these
- (xv) एक ठोस समकोणीय वृत्ताकार शकु का गुरुत्व केन्द्र जो अक्ष पर स्थिति है आधार से ऊँचाई पर होता है। (जहाँ 'h' ऊँचाई है) **(**अ**)** h/2 **(ब)** h/3 **(स)** h/4 (द) इनमें से कोई नहीं
- (xvi) Which of the following a scalar quantity? (a) Acceleration
 - (b) Force
 - (c) Velocity
 - (d) Mass

P.T.O

- एक मशीन का यांत्रिक लाभ व्यक्त किया (xx)जाता है। (अ) उठाया गया भार / प्रयुक्त प्रयास (ब) आउटपुट / इनपुट (स) (अ) और (ब) दोनो
 - (द) इनमें से कोई नहीं

GROUP B

Answer all Five Questions.

सभी पाँच प्रश्नों के उत्तर दे।

- 2. Define the following terms: (a) Rigid body (b) Weight
 - (c) Dynamics
 - (d) Coplanar forces

निम्नांकित पदों की परिभाषा लिखें।

- (अ) दृढ़ पिण्ड
- (ब) भार
- (स) गति विज्ञान
- (द) एकतलीय बल

5x4 = 20

4

11 I602104/1601204/P1602104	L107N	102N 01	160120914/p12091/p012091
एक मशीन को आदर्श कहा जाता ई जब	Г (ііічх)	्रेंडे शिए श्रुत्रीरु म्रिंक	भ्रि मि किसीनिम्नि (ivx)
१५ कि हिंदा सिंह कि ह			(अ) त्वरण
(3!) 52%			(ब) बध
(<u>4</u>) 20%			т б (β)
% 5 2 (<u>н</u>)			(ج) द्रव्यमान
%001 (と)			
uolling to motorio built ofto ofton uticolol		to be reversible when its	as si ənidəsm A (iivx)
	(XIX)		: si vonsioiffs
		%0S	(a) Greater than
$\mathcal{L}(\mathbf{q})$		0/0	0C nsht seal (d) 0C nsht seal (d)
6 (3)		(($(a) \propto (b) \mod (b)$
11 (b))	c.	sam to amont (b)
		विभिवल कहा जाता ई जब	f for Fflgम ору (iivx)
जब सिस्टम का पुली जिसमें तीन पुलिया	s (xix)	:ई मि	डि ति दिसता ह
हा का बन अनेताव हावा ह <i>।</i>		<u> 4 </u>	を 好 %05 (形)
ج (E) ج		ł	нक
(m) 0 (m) 0		(मिटि) (म	う が能(形)(形)
(上) 6 (上)		् <u>रि</u> म् हे	(क मि मिम्ह (ह)
ц. (ъ)			
si əninəsm a to əgatnavba laəinahəM	[(xx)	d to be ideal if its efficiency	as si ənidəsm A (iiivx)
exbressed as :)		: si
(a) Load lifted / effort applied)		(y) 72%
tuqn1 \ tuqtuO (d))		%05 (q)
(c) Both (a) & (b)			%ç/ (ɔ)
98901 10 900NI (D)			%001 (b)